

(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES
PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum
Internationales Büro



(43) Internationales Veröffentlichungsdatum
6. Januar 2005 (06.01.2005)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer
WO 2005/001488 A1

(51) Internationale Patentklassifikation⁷: G01P 15/00, B60R 21/01

(21) Internationales Aktenzeichen: PCT/DE2004/001351

(22) Internationales Anmeldedatum:
26. Juni 2004 (26.06.2004)

(25) Einreichungssprache: Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache: Deutsch

(30) Angaben zur Priorität:
103 28 948.8 27. Juni 2003 (27.06.2003) DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von
US): ROBERT BOSCH GMBH [DE/DE]; Postfach 30 02
20, 70442 Stuttgart (DE).

(72) Erfinder; und

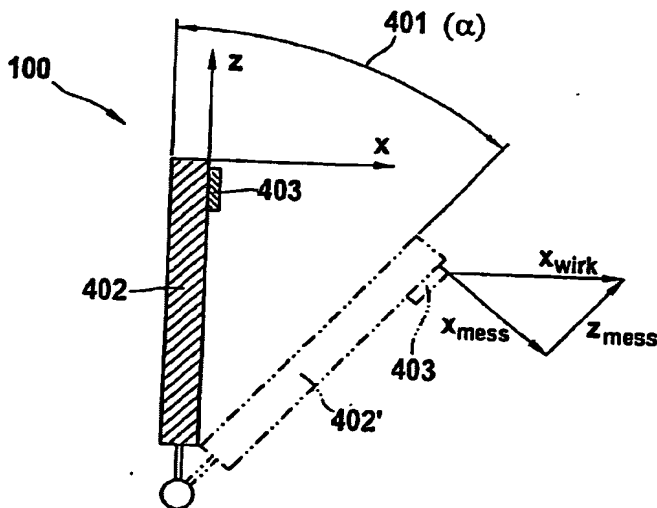
(75) Erfinder/Anmelder (nur für US): MATTES, Bernhard
[DE/DE]; Querstr. 41, 74343 Sachsenheim (DE). MAL-
ICKI, Siegfried [DE/DE]; Neckarstrasse 7, 74379 Inger-
sheim (DE). KOEHLER, Armin [DE/DE]; An Der Steige
86, 74343 Sachsenheim (DE).

(81) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für
jede verfügbare nationale Schutzrechtsart): AE, AG, AL,
AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH,
CN, CO, CR, CU, CZ, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI,
GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE,
KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD,
MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG,
PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM,
TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM,
ZW.

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

(54) Title: METHOD FOR RECOGNISING A COLLISION BY MEANS OF AN UPFRONT SENSOR SYSTEM AND DEVICE
FOR CARRYING OUT SAID METHOD

(54) Bezeichnung: VERFAHREN ZUR AUFPRALLERKENNUNG MITTELS UPFRONT-SENSORIK UND VORRICHTUNG
ZUR DURCHFÜHRUNG DES VERFAHRENS



(57) Abstract: The invention relates to a device for recognising a collision of a moving object (100), especially a vehicle. Said device comprises a first sensor device which is used to detect acceleration in the direction of movement (x) of the moving object (100), an evaluation device (301) for the evaluation of the first acceleration signal (201) and at least one second sensor device (102a, 102b) for the detection of acceleration in a detection device (y, z) which is different from direction of movement (x) of the moving object (100). Collision classification is carried out by means of a classification signal (203) according to accelerations in at least two directions of movement (x, y) or three acceleration directions (x, y, z).

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]